## Мастер-класс конструирование и тестирование «Робот-гимнаст»

**Формат проведения:** Очный **Время проведения:** 45 минут

Количество участников: 8 человек.

**Возрастная категория участников:** 10-14 лет Цель: сборка и тестирование «Робота-гимнаста»

Задачи:

- познакомить обучающихся с историей робототехнике на современном этапе развития;
- научить детей выполнять алгоритм сборки «Робота-гимнаста» по инструкции;
- развивать у учащихся инженерное мышление, навыки конструирования, программирование;
- формировать стремление к получению качественного законченного результата;
- воспитывать интерес к занятиям по робототехнике.

## Ход мастер-класса

Органи	Добрый день, уважаемые ребята! Сегодня мы с вами				
зацион	попробуем быстро и качественно сконструировать вот такого				
ный	«Робота-гимнаста», которого вы тоже сможете выполнить,				
	самостоятельно следую инструкции.				
		5			
Введен	Сегодня я предлагаю вам попробовать себя в роли				
ие	инженера конструктора, собрать и протестировать модель и				
	«Робот-гимнаст».				
	Как вы думаете, какие функции должен выполнять этот				
	робот? (подтягиваться, выполнять различные гимнастические				
	действия и т.д.)				
	Сегодня перед вами стоит следующая задача.	5			
Постан					
овка	- сборка «Робота-гимнаста»				
задани	- алгоритм движения робота.				
Я	- задание в режиме тестирования и отладки программы робота.				
Практи	Работу предлагаю организовать следующим образов.				
ческая	Вас я разделил на 4 команды по 2 человека.				
работа	- На столах у вас находятся кейсы с деталями и инструкцией по т				
	сборке робота, давайте откроем кейсы.				
	Что вы видите? (Набор деталей, робота, книжку (инструкцию)				
	к сборке.)				
	- Откройте инструкцию перед вам стоит ряд этапов, которые вы				
	должны будите выполнить, чтобы собрать «Робота - гимнаста»				
	- Достаём из кейса набор деталей; (достают)				

- Обратите внимание в инструкции показано, что мы сейчас должны сделать? (присоединить элементы крепления к сервомотору.)
- Соединить сервоприводы между собой.
- Собрать подъёмный механизм для подтягивания.
- Собрать человечка.
- Собрать каркас турника.
- Присоединяем человечка на перекладину.
- Установить микрокомпьютер (блок) на крепление, в правильном положении, как показано стрелочками.
- Следующим шагом нам с вами, необходимо укрепить микрокомпьютер, а для этого, что мы с вами сделаем? (Присоединить дополнительное крепление к микрокомпьютеру тем самым мы его укрепим.)
- Правильно. Выполняем данное задание и двигаемся дальше.
- А теперь поворачиваем модель противоположной стороной и проводим аналогичную работу.

Теперь необходимо присоединить ультразвуковой датчик, который необходим роботу для определения препятствий.

- Теперь необходимо обеспечить подачу питания моторам. Для этого берём кабель и соединяем мотор с портом «В», а второй провод с портом «С».
- Мы с вами выполнили сборку робота. А для того, чтобы проверить правильность выполнения, необходимо провести тестирование.
- Тестирование роботов мы будем проводить на рабочем месте. Предлагаю включить робота, для этого нажмите на центральную кнопку.

Как вы видите робот выполняет функцию подтягивания вверх вниз.

Давайте попробуем задать роботу алгоритм выполнения сразу нескольких заданий. (З раза подтянуться, при этом он должен выполнять счёт, затем ожидание и последним действием робот выполнит акробатическое сальто.) Итак давайте посмотрим чей робот справиться с поставленной задачей лучше и качественней.

## Подвед ение итогов

Подводя итог нашего мастер-класса мне хотелось бы узнать ваше впечатление о работе проделанной вами. Для этого, предлагаю вам закончить фразу, которую вы видите на экране. Буквально 2-3 слова.

5 мину т

- Сегодня я открыл для себя......
- У меня хорошо получилось .....
- Больше всего мне понравилось...
- На занятии мне не понравилось...
- У меня не получилось...

- Самым интересным для меня оказалось... Я узнал, что... (на экране)